

Conferencia Interdisciplinaria de Avances en Investigación



Sistema de rastreo de bajo costo por Geolocalización mediante el envío de mensajes SMS

Jorge López Ortega¹, Jacobo Sandoval Gutiérrez¹, Juan López Saucedo¹, Martín Roberto Flores Eslava¹
j.lopezo@correo.ler.uam.mx, j.saldoval@correo.ler.uam.com, j.lopez@correo.ler.uam.com, martin_r.flores@Hotmail.com

¹ Universidad Autónoma Metropolitana, Unidad Lerma

DOI: 10.24275/uam/lerma/repinst/ciai2018/000165/Lopez

CIAI
2018

Introducción

Actualmente se han desarrollado innumerables aplicaciones que requieren del Sistema de Posicionamiento Global (GPS) para ubicar una persona u objeto en el globo terráqueo¹, no obstante, es indispensable el uso de un segundo módulo que transmita la posición de manera inalámbrica si se desea realizar un rastreo sin necesidad de seguir dicho objeto en todo momento. Por tal motivo, se ha incorporado el uso del Sistema Global para Comunicaciones Móviles (GSM) para transmitir dichas coordenadas con ayuda del Servicio de Mensajes Simples (SMS) con el apoyo de un dispositivo móvil como intermediario de solicitud y consulta.

Material y métodos

El prototipo incorpora los siguientes módulos y equipos electrónicos:

- Batería de litio 5V – 250 mA
- Ultimate GPS MTK3339 de Adafruit²
- Módulo GPRS – SIM900³
- Microcontrolador LM4F120H de Stellaris LaunchPad de TI⁴

Inicialmente se emplea el microcontrolador como sistema principal de control y administrador de los datos derivados de los módulos electrónicos GPS y GPRS mediante un protocolo de comunicación Transmisor-Receptor Asíncrono Universal (UART). El módulo GPS obtiene el dato de geolocalización bajo el protocolo de Asociación de Electrónica de Marina Nacional 0183 (NMEA) que recibe y decodifica el microcontrolador en busca del encabezado de arreglo de datos del sistema de posicionamiento global (GPGGA) donde se encuentra las coordenadas de latitud y longitud en formato de grados y minutos con notación NSWE (North, South, West and East). La conversión a coordenadas decimales es requerida por Google Maps para colocar un marcador en el mapa.

El microcontrolador lee cada carácter alfanumérico hasta la trama \$GPGGA que contiene las coordenadas en el orden: ,DDMM.MMMM,N/E,DDMM.MMMM,S/W, donde D es grados y M minutos. Ejemplo:

\$GPGGA, 123519,4807.0380,N,01131.0000,E,1,08,0.9,545.4,M,46.9,M,,*47

Una vez que se obtienen los datos, se realiza la conversión a coordenadas decimales de acuerdo a la ecuación 1 y 2.

$$\text{Latitud} = \text{Longitud} = \text{grados} + \frac{\text{min}' \cdot 1^\circ}{60'} + \frac{\text{seg}'' \cdot 1^\circ}{3600''}$$

Ecuación 1

$$\text{N y E} = "+" \quad \text{S y W} = "-"$$

Ecuación 2

Las coordenadas decimales son:

Latitud = +19.502958 Longitud = +11.516666

Por otra parte el módulo GSM con SIM900 y chip de la compañía TELCEL con servicio de envío de mensajes de texto SMS también es conectado al sistema de control, el cual verifica el correcto funcionamiento del GPRS. La Figura 1 muestra el diagrama eléctrico del sistema mínimo de rastreo por geolocalización.

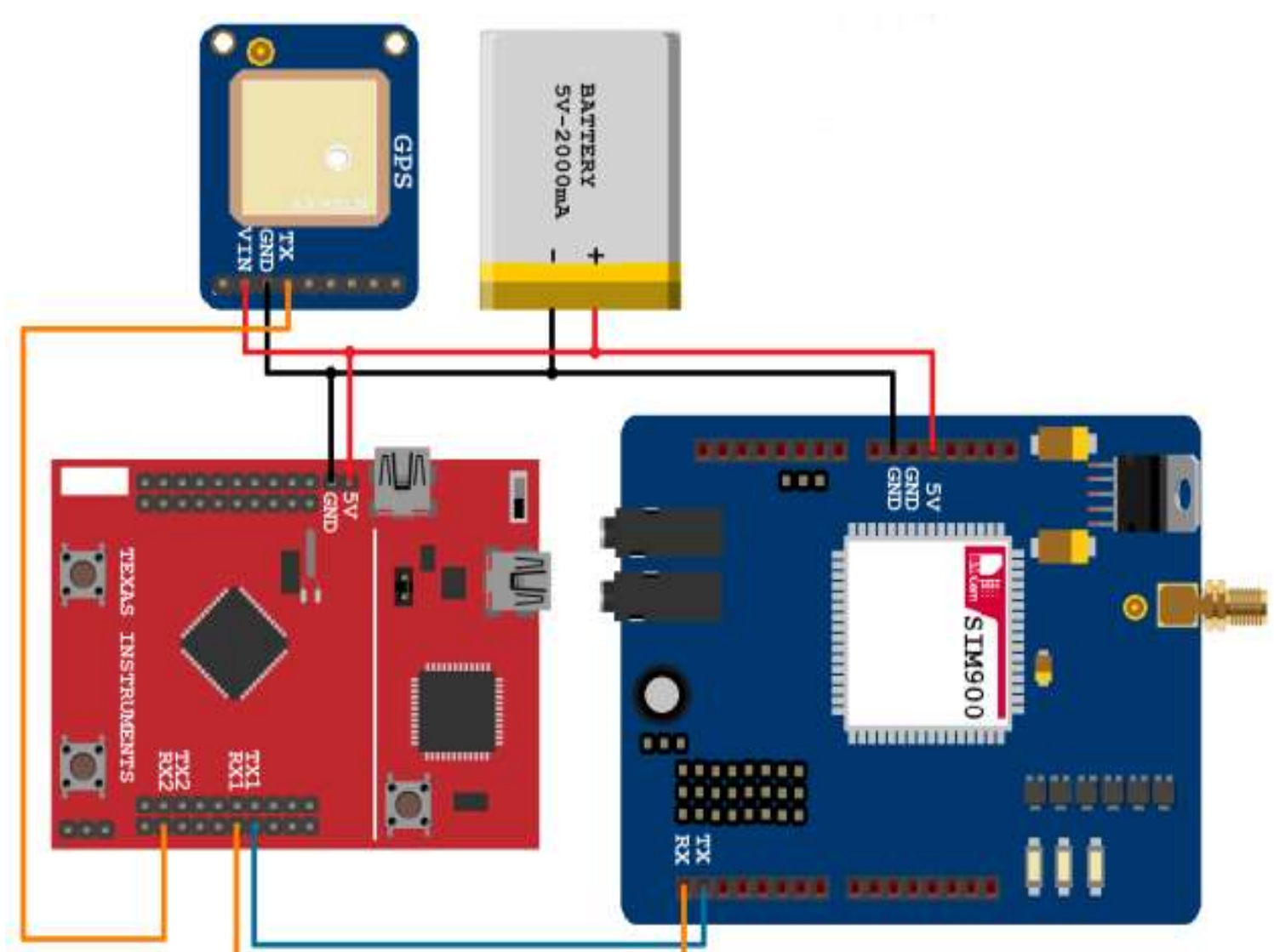


Figura. 1. Diagrama de sistema electrónico de rastreo

Una vez que el GPRS es validado, está listo para el envío y recepción de mensajes SMS. El mensaje de solicitud se puede realizar desde cualquier equipo con red celular al número SIM de 10 dígitos. El siguiente ejemplo muestra la respuesta a la recepción de un mensaje de solicitud SMS.

+CMT:"XXXXXXXXXX",",",15/02/04,10:22:59-24"

Al recibir el mensaje SMS con el número de teléfono, el sistema de control lee las coordenadas globales del módulo GSM, realiza la conversión y envía un mensaje SMS al número de recepción con el texto que contiene los caracteres de la dirección URL de un mapa en Google maps con un marcador colocado en las coordenadas recibidas por el GPS. El siguiente ejemplo muestra la dirección URL de Google maps con coordenadas.

<http://maps.google.com/maps?f=q&q=19.286701,-99.519373&z=18>

Resultados

Para verificar el correcto funcionamiento de la recepción y transmisión de mensajes y procesamiento de datos, se realiza un recorrido en bicicleta en el municipio de Lerma de Villada estableciendo cinco puntos en la zona. La Figura 2 muestra el mapa de caminos, donde en círculos color azul se indica la posición del ciclista, en círculo color verde la posición del usuario y en marcadores las coordenadas del sistema de rastreo obtenidas, así como la impresión de pantalla de una de las solicitudes en celular.

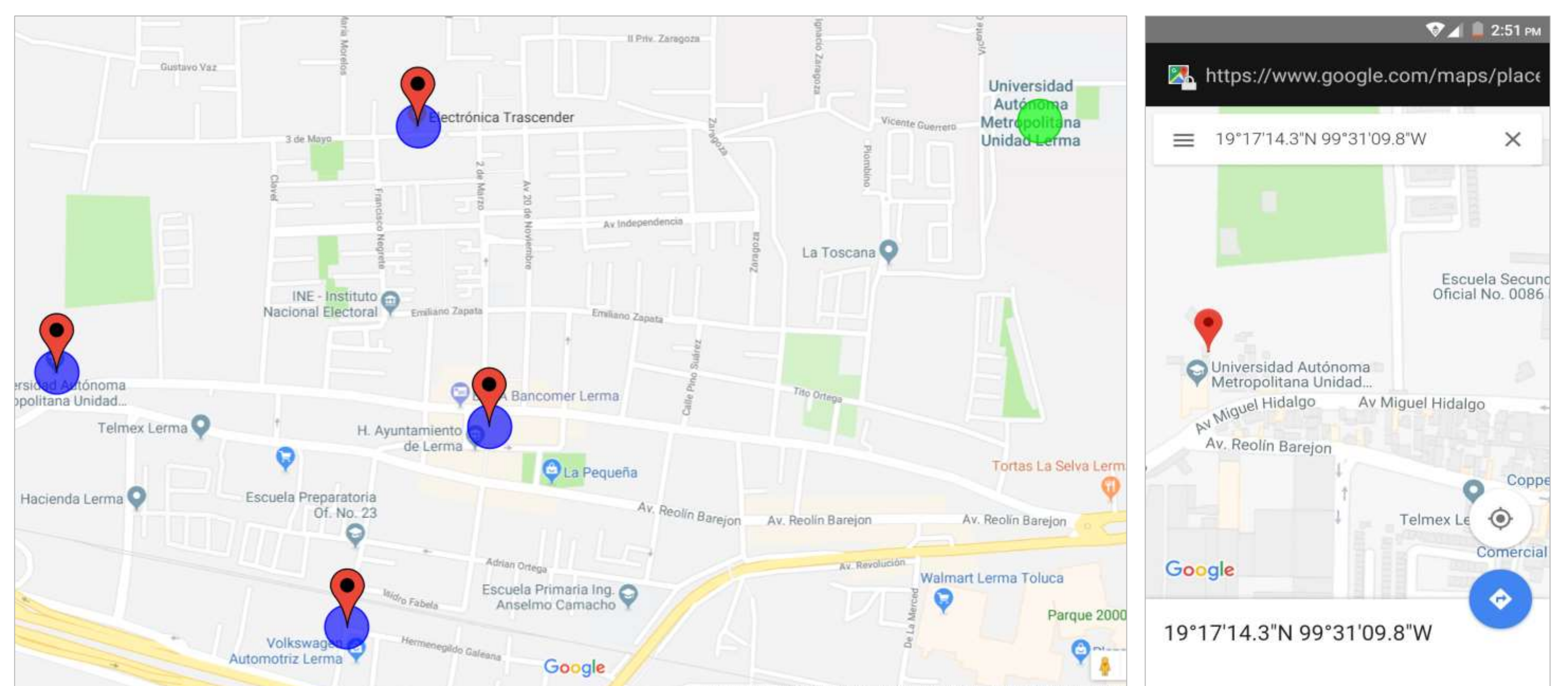


Figura. 2. prueba de rastreo por solicitud de mensaje SMS

La Tabla 1 muestra el error absoluto entre las coordenadas del sistema de rastreo implementado, un GPS integrado a un celular con datos móviles respecto y a las coordenadas indicadas por el mapa de Google maps con la herramienta de localización. La Figura 3 muestra los marcadores de del sistema de rastreo y GPS por celular respecto a la misma posición.

Tabla. 1. Cálculo de error en sistema de rastreo

Comparación sistema de rastreo y GPS en celular			
Coordenadas Google maps	Error equipo rastreo (m)	Error GPS Móvil (m)	
19.286701,-99.519373 Oficinas UAL Lerma	10.34	6.83	
	8.63	8.49	
	3.68	8.69	
	5.34	5.70	
	6.12	4.76	
19.282624,-99.514196 Agencia de Autos	9.46	7.03	
	3.24	4.74	
	8.34	5.00	
	8.55	3.47	
	10.12	6.97	
19.291142,-99.512903 Tienda de Electrónica	4.64	4.58	
	4.66	4.36	
	7.20	6.22	
	3.80	6.92	
	8.74	5.71	
19.286065,-99.511731 Quiosco centro de Lerma	3.40	6.33	
	9.76	10.66	
	11.43	10.04	
	10.28	9.72	
	9.43	10.94	
Media aritmética	7.36	6.86	

Figura. 3. Comparación de equipos GPS

Conclusiones

El sistema de rastreo desarrollado cumple con el objetivo de obtener la posición geográfica de un objeto o persona, y enviar las coordenadas de manera inalámbrica por mensaje SMS al recibir una solicitud por celular.

•El sistema de rastreo implementado tiene un costo de \$ 2,650.00 MN. Su costo de desarrollo a escala es de aprox. \$ 600.00 MN y no requiere acceso a internet. El sistema se puede reprogramar en múltiples aplicaciones.

•El sistema de rastreo tiene un error absoluto promedio de 0.5 m respecto del GPS de un celular con datos móviles. La precisión posicional es de 1.8 m de acuerdo a especificaciones del módulo GPS.

•El sistema de comunicación de mensajes SMS por GSM (35 km) tiene mayor cobertura a diferencia de sistemas inalámbricos como RF (1000 m), Wi-Fi (100 m), Bluetooth (20 m), etc.

Bibliografía

- 1.gps.gov. (1997). U.S. government web site. Recuperado de: <https://www.gps.gov/systems/gps/>
- 2.Lady,A (2018). Adafruit. New York City. U. S. Ultimate GPS. Recuperado de: <https://cdn-learn.adafruit.com/downloads/pdf/adafruit-ultimate-gps.pdf>
- 3.Itead intelligent systems co.ltd (2017). Shenzhen, china. IComSat GSM / GPRS SIM900. recuperado de: https://elty.pl/upload/download/SIM900/icomsat%20V1.0_DS.pdf
- 4.Texas instrument. (2012) .E.U.A. Microcontrollers (MCU). Recuperado de: <http://www.ti.com/lit/ug/spmu289c/spmu289c.pdf>
- 5.Telefonía Telcel (2018). DCMX, México. Mapas de Cobertura Servicio de Voz/SMS Tecnología 2G (GSM). https://www.telcel.com/mundo_telcel/quienes-somos/corporativo/mapas-cobertura